

بسامد حرکت عمودی ی یک جسم شناور

mamwad@mailaps.org

محمد خرمی

بسامد نوسان عمودی ی یک جسم شناور بر سطح یک شاره، با در-نظر-گرفتن حرکت شاره، محاسبه میشود.

0 درآمد

یک جسم با جرم - حجمی V (میانگین) ρ' بر سطح یک شاره با جرم - حجمی ρ شناور میماند، به شرطی که ρ' از ρ کمتر باشد. نیروهای وارد بر جسم W' (وزن) و F (نیروی ارشمیدس) اند. W' به وضعیت جسم بستگی ندارد و

$$F = \rho g V, \quad (1)$$

که V حجمی از جسم است که درون شاره است. در حالت تعادل، F با W' برابر است. جا-به-جایی جسم به بالا نسبت به حالت تعادل را با ζ نشان میدهم. اگر جسم نسبت به حالت تعادل پایینتر (بالا تر) برود، یعنی ζ منفی (مثبت) شود، F زیاد (کم) میشود و برآیند نیروهای وارد بر جسم به بالا (پایین) میشود. در نتیجه جسم به سوی حالت تعادل رانده میشود. این نشان میدهد تعادل

جسم، برای جا-به-جاییها ی عمودی، پایدار است.

هدف محاسبه ی بسامد نوسانها ی عمودی ی کوچک است. یک راه این کار، محاسبه ی انرژی ی پتانسیل بر حسب جا-به-جایی ی عمودی ی جسم، و انرژی ی جنبشی بر حسب سرعت جا-به-جایی ی عمودی ی جسم است. اولی نسبتن سراسر است. نکته ی نابدیهی برای دومی این است که وقت ی جسم جا-به-جا میشود، شاره هم جا-به-جا میشود و در محاسبه ی انرژی ی جنبشی ی کل باید انرژی ی جنبشی ی شاره را هم حساب کرد.

1 انرژی ی پتانسیل

مقطع ی از جسم که در حالت تعادل با سطح آزاد شاره هم-ارتفاع است را با \mathbb{A} ، و مساحت این مقطع را با A نشان میدهم. \mathbb{A} تصویر سطح تماس جسم با شاره بر یک صفحه ی افقی است. مساحت مقطعه ی افقی ی ظرف شاره را با S نشان میدهم. (ظرف را استوانه ای گرفته ام که محور ش قائم است. در نتیجه S مستقل از ارتفاع است.) محور z را عمودی و رو-به-بالا، و $(z = 0)$ را سطح آزاد شاره میگیرم. ارتفاع هر نقطه ی تماس جسم با شاره در تعادل را با z_0 نشان میدهم. دیده میشود

$$V = - \int_{\mathbb{A}} dA z_0(\rho), \quad (2)$$

که ρ مکان در \mathbb{A} است. تغییر کمیتها ی مختلف به خاطر جا-به-جایی ی جسم را تا اولین مرتبه ی ناصفر نسبت به جا-به-جایی حساب میکنم.

وقت ی جسم به اندازه ی ζ بالا میرود، سطح آزاد شاره هم به اندازه ی σ بالا میرود. به خاطر جا-به-جایی ی جسم، حجم بخش ی از جسم که درون شاره است تغییر میکند. این تغییر را با δV نشان میدهم. به خاطر جا-به-جایی ی جسم، ناحیه ای با ρ در \mathbb{A} و ارتفاع بین $z_0(\rho)$ و $[z_0(\rho) + \zeta]$ پر از شاره میشود. حجم این شاره $(-\delta V)$ است. انرژی-ی-پتانسیل این شاره ی اضافی را با $\delta_1 U$ نشان میدهم. قرینه ی حجم ی که اینجا اضافه شده به استوانه ای اضافه میشود که مساحت مقطع ش $(S - A)$ است و ارتفاع ش بین 0 و σ است. انرژی-ی-پتانسیل این شاره ی اضافی را با $\delta_2 U$ نشان میدهم. سرانجام، جا-به-جایی ی جسم انرژی-ی-پتانسیل آن را به اندازه ی $\delta_0 U$ تغییر میدهد. تغییر کل انرژی ی پتانسیل را با δU نشان میدهم.

دیده میشود

$$\delta V = -A \zeta. \quad (3)$$

$$\delta V = (S - A)\sigma. \quad (4)$$

$$\delta_1 U = \rho g \zeta \int_{\mathbb{A}} dA \left[z_0(\rho) + \frac{\zeta}{2} \right]. \quad (5)$$

$$\delta_2 U = \rho g (\delta V) \frac{\sigma}{2}. \quad (6)$$

$$\delta_0 U = W' \zeta. \quad (7)$$

$$\delta U = \delta_0 U + \delta_1 U + \delta_2 U. \quad (8)$$

با استفاده از (3) و (4) نتیجه میشود

$$\sigma = -\alpha \zeta, \quad (9)$$

که

$$\alpha = \frac{A}{S - A}. \quad (10)$$

به این ترتیب،

$$\delta U = \frac{k}{2} \zeta^2, \quad (11)$$

که

$$k = (1 + \alpha) \rho g A. \quad (12)$$

یک حالت ساده وقت ی ست که S خیلی بزرگتر از A باشد. در این حالت (9) و (11) به این شکل ساده میشوند.

$$\alpha = 0, \quad S \gg A. \quad (13)$$

$$k = \rho g A, \quad S \gg A. \quad (14)$$

2 انرژی ی جنبشی

یک توده ی شاره را میگیریم که معادله ی سطح (متحرک) آن چنین است.

$$f(t, \mathbf{r}) = 0. \quad (15)$$

با مشتق-گیری از این معادله نتیجه میشود

$$\dot{f}(t, \mathbf{r}) + [(\nabla f)(t, \mathbf{r})] \cdot [\mathbf{v}(t, \mathbf{r})] = 0, \quad (t, \mathbf{r}) \in \mathbb{B} \quad (16)$$

که \dot{f} و (∇f) مشتقها ی f نسبت به، به ترتیب، t و \mathbf{r} اند، \mathbf{v} سرعت ذرات شاره است، و \mathbb{B} سطح شاره است، یعنی t و \mathbf{r} در (16) رابطه ی (15) را بر میثاوردند. بردار یکه ی عمود بر سطح شاره را \mathbf{n} نشان میدهم. این بردار با (∇f) موازی ست. به این ترتیب (16) را میشود چنین نوشت.

$$\frac{\dot{f}(t, \mathbf{r})}{[\mathbf{n}(t, \mathbf{r})] \cdot [(\nabla f)(t, \mathbf{r})]} + [\mathbf{n}(t, \mathbf{r})] \cdot [\mathbf{v}(t, \mathbf{r})] = 0, \quad (t, \mathbf{r}) \in \mathbb{B}. \quad (17)$$

این یک شرط مرزی برای معادله ی سرعت است. با فرض این که شاره تراکم-ناپذیر است،

$$(\nabla \cdot \mathbf{v}) = 0. \quad (18)$$

با فرض این که جریان نا-چرخشی ست:

$$(\nabla \times \mathbf{v}) = 0, \quad (19)$$

پس یک اسکالر ψ هست که

$$\mathbf{v} = \nabla \psi. \quad (20)$$

به ψ پتانسیل سرعت میگویند. (17) و (18)، به ترتیب، میشوند

$$\frac{\dot{f}(t, \mathbf{r})}{[\mathbf{n}(t, \mathbf{r})] \cdot [(\nabla f)(t, \mathbf{r})]} + [\mathbf{n}(t, \mathbf{r})] \cdot [(\nabla \psi)(t, \mathbf{r})] = 0, \quad (t, \mathbf{r}) \in \mathbb{B}. \quad (21)$$

$$(\nabla \cdot \nabla \psi)(t, \mathbf{r}) = 0, \quad \mathbf{r} \in \mathbb{W}(t), \quad (22)$$

که \mathbb{W} ناحیه ای است که شاره اشغال کرده. سطح شاره تابع زمان است و در نتیجه \mathbb{W} هم تابع زمان است. در نتیجه مسئله ی متناظر با معادلات بالا یک مسئله ی شرط-مرزی با ناحیه ای تابع زمان است. این مسئله تا مرتبه ی یک نسبت به سرعت سادتر میشود. در این حالت (21) و (22)، به ترتیب، میشوند

$$\frac{\dot{f}(t, \mathbf{r})}{[\mathbf{n}_0(\mathbf{r})] \cdot [(\nabla f)(t, \mathbf{r})]} + [\mathbf{n}_0(\mathbf{r})] \cdot [(\nabla \psi)(t, \mathbf{r})] = 0, \quad \mathbf{r} \in (\partial \mathbb{W}_0), \quad (23)$$

$$(\nabla \cdot \nabla \psi)(t, \mathbf{r}) = 0, \quad \mathbf{r} \in \mathbb{W}_0, \quad (24)$$

که \mathbb{W}_0 ناحیه ای است که در حالت تعادل با شاره اشغال شده، $(\partial \mathbb{W}_0)$ مرز \mathbb{W}_0 است (سطح شاره در حالت تعادل است)، و \mathbf{n}_0 بردار یکه ی عمود بر سطح شاره در حالت تعادل است. این یک مسئله با شرط مرزی ی نیمان [1] برای ψ است. متناظر با جا-به-جاییها ی عمودی ی جسم بر شاره،

$$f(t, \mathbf{r}) = z - \zeta(t) - F(\rho), \quad \mathbf{r} \in \mathbb{S}_1, \quad (25)$$

$$f(t, \mathbf{r}) = z - \sigma(t), \quad \mathbf{r} \in \mathbb{S}_2, \quad (26)$$

که \mathbb{S}_1 بخش ی از سطح شاره است که در تماس با جسم است، و \mathbb{S}_2 سطح آزاد شاره است (که در تماس با جسم نیست. به این ترتیب (23) میشود

$$[\mathbf{n}_0(\mathbf{r})] \cdot [(\nabla \psi)(t, \mathbf{r})] = \frac{\dot{\zeta}}{\sqrt{1 + |(\nabla F)(\rho)|^2}}, \quad \mathbf{r} \in \mathbb{S}_1, \quad (27)$$

$$\hat{\mathbf{z}} \cdot [(\nabla \psi)(t, \mathbf{r})] = -\alpha \dot{\zeta}, \quad \mathbf{r} \in \mathbb{S}_2, \quad (28)$$

اگر S خیل ی بزرگتر از A باشد، مسئله باز هم سادتر میشود. در این حالت ارتفاع بخش ی از سطح شاره که در تماس با جسم نیست ثابت میماند. در نتیجه طرف راست (28) صفر میشود:

$$\hat{\mathbf{z}} \cdot [(\nabla \psi)(t, \mathbf{r})] = 0 \quad (S \gg A) \wedge (\mathbf{r} \in \mathbb{S}_2). \quad (29)$$

روابط (24) و (27)، و (28) یا در حالت سادتر (29)، (البته همراه با این که بر سطح ظرف شاره مشتق عمودی ی ψ صفر است) اصولن سرعت درون شاره را مشخص میکنند. سرعت و پتانسیل آن

در شارِه با ψ متناسب میشوند:

$$\mathbf{v}(t, \mathbf{r}) = \dot{\zeta} \mathbf{u}(t, \mathbf{r}), \quad \mathbf{r} \in \mathbb{W}_0. \quad (30)$$

$$\psi(t, \mathbf{r}) = \dot{\zeta} \chi(t, \mathbf{r}), \quad \mathbf{r} \in \mathbb{W}_0. \quad (31)$$

\mathbf{u} و χ مستقل از ζ یَند، و

$$\mathbf{u} = \nabla \chi. \quad (32)$$

در نتیجه K (انرژی ی جنبشی) چنین میشود

$$K = \frac{m}{2} \dot{\zeta}^2, \quad (33)$$

که

$$m = (1 + \beta) \rho V. \quad (34)$$

(ρV) جرم جسم و $(\beta \rho V)$ جرم مئثر شارِه است، و

$$\beta = \frac{1}{V} \int_{\mathbb{W}_0} dV \mathbf{u} \cdot \mathbf{u}, \quad (35)$$

یا

$$\begin{aligned} \beta &= \frac{1}{V} \int_{\mathbb{W}_0} dV (\nabla \chi) \cdot (\nabla \chi), \\ &= \frac{1}{V} \int_{\mathbb{W}_0} dV \nabla \cdot (\chi \nabla \chi), \end{aligned} \quad (36)$$

که نتیجه میدهد

$$\beta = \frac{1}{V} \left\{ \int_{\mathbb{S}_1} dA \frac{\chi}{\sqrt{1 + |(\nabla F)(\boldsymbol{\rho})|^2}} - \alpha \int_{\mathbb{S}_2} dA \chi \right\}. \quad (37)$$

اگر S خیل ی بزرگتر از A باشد، جمله ی دوم صفر میشود:

$$\beta = \frac{1}{V} \int_{\mathbb{S}_1} dA \frac{\chi}{\sqrt{1 + |(\nabla F)(\boldsymbol{\rho})|^2}}, \quad S \gg A. \quad (38)$$

مثال: یک گوی بر یک شاره شناور است، چنان که در تعادل نیم ی از گوی زیر سطح آزاد

شاره است. همه ی ابعاد ظرف بسیار بزرگتر از شعاع گوی ند.

شعاع گوی را با R نشان می‌دهم. میدئ را بر مرکز گوی میگیرم. دیده میشود

$$F(\rho) = -\sqrt{R^2 - \rho \cdot \rho}. \quad (39)$$

$$V = \frac{2\pi R^3}{3}, \quad (40)$$

بر حسب مختصات کروی، (r, θ, ϕ) ,

$$\frac{1}{\sqrt{1 + |(\nabla F)(\rho)|^2}} = -\cos \theta, \quad (r = R) \wedge (\cos \theta < 0). \quad (41)$$

$$\nabla \cdot \nabla \chi = 0, \quad (r > R) \wedge (\cos \theta < 0). \quad (42)$$

$$\frac{\partial \chi}{\partial r} = \cos \theta, \quad (r = R) \wedge (\cos \theta < 0). \quad (43)$$

$$\frac{\partial \chi}{\partial \theta} = 0, \quad (r > R) \wedge (\cos \theta = 0). \quad (44)$$

دوران حل محور z تقارن مسئله است. پس پتانسیل سرعت مستقل از ϕ است. جواب کلی ی

(42) و (44) میشود

$$\chi = R \sum_{k=0}^{\infty} a_k \left(\frac{R}{r}\right)^{2k+1} P_{2k}(\cos \theta), \quad (45)$$

که P_l چندجملئی ی لژاندر [2] از مرتبه ی l است و a_k ها ثابت ند. (43) میشود

$$-\cos \theta = \sum_{k=0}^{\infty} (2k+1)a_k P_{2k}(\cos \theta), \quad \cos \theta < 0. \quad (46)$$

با استفاده از

$$\frac{\delta_{kn}}{4n+1} = \int_{-1}^0 dx P_{2k}(x) P_{2n}(x), \quad (47)$$

نتیجه میشود

$$\frac{2k+1}{4k+1} a_k = - \int_{-1}^0 dx x P_{2k}(x). \quad (48)$$

از اینجا،

$$a_k = -\frac{4k+1}{2k+1} \frac{(-1)^k (2k)!}{2^{2k+1} (2k-1)k!(k+1)!}. \quad (49)$$

رابطه ی (38) هم میشود

$$\begin{aligned} \beta &= -\frac{2\pi R^3}{V} \int_{-1}^0 dx x \left[\sum_{k=0}^{\infty} a_k P_{2k}(x) \right], \\ &= 3 \sum_{k=0}^{\infty} \frac{2k+1}{4k+1} a_k^2, \\ &= 3 \sum_{k=0}^{\infty} \frac{4k+1}{2k+1} \left[\frac{(2k)!}{2^{2k+1} (2k-1)k!(k+1)!} \right]^2, \end{aligned} \quad (50)$$

که نتیجه میدهد

$$\beta = 0.831. \quad (51)$$

3 بسامد نوسانهای کوچک

بسامد زاویئی ی نوسانهای عمودی ی کوچک را با ω نشان میدهم. از (11) و (33) دیده میشود

$$\omega^2 = \frac{k}{m}. \quad (52)$$

این هم، با استفاده از (12) و (34) میشود

$$\omega^2 = \frac{1+\alpha}{1+\beta} \frac{gA}{V}. \quad (53)$$

برای مثال بخش پیش، α صفر است و

$$A = \pi R^2. \quad (54)$$

V و β هم در، به ترتیب، (40) و (51) آمده اند. به این ترتیب،

$$\omega^2 = 0.819 \frac{g}{R}. \quad (55)$$

4 پانوشتها

[1] Neumann

[2] Legendre