

X1-173 (2023/07/12)

معادله ی فُکِر- پُلانک I

mamwad@mailaps.org

محمد خرمی

یک معادله-ی- تحول تصادفی ی مرتبه-ی- یک بررسی میشود، که توزیع جا- به- جایی-ی- کوچک- زمان آن گاوسی- خطی ست. نشان داده میشود معادله-ی- تحول چگالی-ی- احتمال متناظر یک معادله ی فُکِر- پُلانک [1] است.

1 تحول

یک معادله-ی- تحول مرتبه-ی- یک برا ی متغیر r چنین است.

$$\dot{r} = f(t, r). \quad (1)$$

مفصلتر،

$$\dot{r}^i = f^i(t, r). \quad (2)$$

\mathfrak{X} مشتق نسبت به t (زمان) است. معادله-ی-تحول (1) تصادفی ست، وقت ی f تصادفی باشد. از این پس چنین گرفته میشود. در نتیجه خود r هم یک متغیر تصادفی میشود. چگالی-ی-احتمال متناظر با $r(t)$ را با $\psi(t, \cdot)$ نشان میدهم. معادله-ی-تحول (1) به یک معادله-ی-تحول برای ψ مینجامد:

$$\psi(t, \mathbf{y}) = \int [(dV)(\mathbf{x})] [U(t, \mathbf{y}, s, \mathbf{x})] \psi(s, \mathbf{x}). \quad (3)$$

(dV) عنصر-حجم ناورد است:

$$(dV)(\mathbf{x}) = (d^n x) v(\mathbf{x}). \quad (4)$$

که v چگالی-ی-حجم است. U چگالی-ی-احتمال شرطی ست: $U(t, \cdot, s, \mathbf{x})$ چگالی-ی-احتمال برای $r(t)$ است، به شرطی که $r(s)$ برابر با \mathbf{x} باشد. از تعریف ψ و U نتیجه میشود

$$1 = \int [(dV)(\mathbf{x})] \psi(s, \mathbf{x}). \quad (5)$$

$$1 = \int [(dV)(\mathbf{y})] U(t, \mathbf{y}, s, \mathbf{x}). \quad (6)$$

اگر t هم ان s باشد، چگالی-ی-احتمال شرطی دلتا ی دیرک [2] میشود:

$$U(s, \mathbf{y}, s, \mathbf{x}) = \delta(\mathbf{y}, \mathbf{x}). \quad (7)$$

که دلتا-ی-دیرک [2] چنان است که برای هر f ،

$$f(\mathbf{y}) = \int [(dV)(\mathbf{x})] [\delta(\mathbf{y}, \mathbf{x})] f(\mathbf{x}). \quad (8)$$

از جمله، با گذاشتن $\delta(z, \mathbf{x})$ به جای $f(\mathbf{x})$ ، دیده میشود

$$\delta(z, \mathbf{y}) = \delta(\mathbf{y}, z). \quad (9)$$

2 معادله ی دیفرانسیل

اگر t نزدیک به s باشد، چگالی-ی-احتمال-شرطی هم نزدیک به دلتا-ی-دیرک [2] میشود: $U(t, \mathbf{y}, s, \mathbf{x})$ فقط وقت ی چشمگیر است که \mathbf{y} و \mathbf{x} به هم نزدیک باشند. در این حالت چگالی-ی-

احتمال - شرطی را میشود بر حسب جا-جا-به-جاییها نوشت. \tilde{U} را چنین تعریف میکنم.

$$[\mathbf{v}(\mathbf{y})] U(t, \mathbf{y}, s, \mathbf{x}) = \tilde{U}[t - s, \tilde{\mathbf{u}}(\mathbf{y}, \mathbf{x}), s, \mathbf{x}]. \quad (10)$$

که $\tilde{\mathbf{u}}$ چنان تعریف شده که

$$\tilde{u}^i(\mathbf{y}, \mathbf{x}) = y^i - x^i. \quad (11)$$

دیده میشود

$$1 = \int (d^n \tilde{\xi}) \tilde{U}(\tilde{\tau}, \tilde{\xi}, s, \mathbf{x}). \quad (12)$$

همچنین،

$$\tilde{U}(0, \tilde{\xi}, s, \mathbf{x}) = \tilde{\delta}(\tilde{\xi}). \quad (13)$$

و البته،

$$\tilde{\delta}[\tilde{\mathbf{u}}(\mathbf{y}, \mathbf{x})] = [\mathbf{v}(\mathbf{y})] \delta(\mathbf{y}, \mathbf{x}). \quad (14)$$

$$\tilde{\delta}[\tilde{\mathbf{u}}(\mathbf{y}, \mathbf{x})] = [\mathbf{v}(\mathbf{x})] \delta(\mathbf{y}, \mathbf{x}). \quad (15)$$

$$\mathfrak{f}(\mathbf{y}) = \int (d^n x) \{ \tilde{\delta}[\tilde{\mathbf{u}}(\mathbf{y}, \mathbf{x})] \} \mathfrak{f}(\mathbf{x}). \quad (16)$$

معادله-ی-تحوّل (3) را چنین مینویسم.

$$\psi(t, \mathbf{y}) = \frac{1}{\mathbf{v}(\mathbf{y})} \int (d^n x) [\mathbf{v}(\mathbf{x})] [\mathbf{v}(\mathbf{y})] [U(t, \mathbf{y}, s, \mathbf{x})] \psi(s, \mathbf{x}). \quad (17)$$

گیرم t نزدیک به s است. رابطه ی بالا چنین میشود.

$$\psi(t, \mathbf{y}) = \frac{1}{\mathbf{v}(\mathbf{y})} \int (d^n x) \mathfrak{F}[t - s, \tilde{\mathbf{u}}(\mathbf{y}, \mathbf{x}), s, \mathbf{x}]. \quad (18)$$

که،

$$\mathfrak{F}(\tilde{\tau}, \tilde{\xi}, s, \mathbf{x}) = [\tilde{U}(\tilde{\tau}, \tilde{\xi}, s, \mathbf{x})] [\mathbf{v}(\mathbf{x})] \psi(s, \mathbf{x}). \quad (19)$$

با تغییر متغیر انتگرال-گیری،

$$\psi(t, \mathbf{y}) = \frac{1}{v(\mathbf{y})} \int (d^n \tilde{\xi}) \mathfrak{F}[t - s, \tilde{\xi}, s, \mathbf{u}(\mathbf{y}, \tilde{\xi})]. \quad (20)$$

که \mathbf{u} چنان تعریف شده که

$$u^i(\mathbf{y}, \tilde{\xi}) = y^i - \tilde{\xi}^i. \quad (21)$$

در (20)، انتگرالده ی طرف - راست فقط وقت ی چشمگیر است که $\tilde{\xi}$ کوچک باشد. بستگی ی این انتگرالده به \mathbf{u} را حل \mathbf{y} بسط میدهم:

$$\psi(t, \mathbf{y}) = \frac{1}{v(\mathbf{y})} \int (d^n \tilde{\xi}) \sum_m \frac{\{(-\tilde{\xi}^i \partial_i)^m [\mathfrak{F}(t - s, \tilde{\xi}, s, \cdot)]\}(\mathbf{y})}{m!}. \quad (22)$$

به این ترتیب،

$$\psi(t, \mathbf{y}) = \frac{1}{v(\mathbf{y})} \sum_m \frac{(-1)^m [\partial_{i_1} \dots \partial_{i_m} (A_m)^{i_1 \dots i_m}](t - s, s, \mathbf{y})}{m!}. \quad (23)$$

که،

$$(A_m)^{i_1 \dots i_m}(\tilde{t}, s, \mathbf{y}) = [(M_m)^{i_1 \dots i_m}(\tilde{t}, s, \mathbf{y})] [v(\mathbf{y})] \psi(s, \mathbf{y}). \quad (24)$$

$$(M_m)^{i_1 \dots i_m}(\tilde{t}, s, \mathbf{y}) = \int (d^n \tilde{\xi}) \tilde{y}^{i_1} \dots \tilde{y}^{i_m} \tilde{U}(\tilde{t}, \tilde{\xi}, s, \mathbf{y}). \quad (25)$$

از جمله،

$$M_0(\tilde{t}, s, \mathbf{y}) = 1. \quad (26)$$

$$(M_1)^i(\tilde{t}, s, \mathbf{y}) = \int (d^n \tilde{\xi}) \tilde{\xi}^i \tilde{U}(\tilde{t}, \tilde{\mathbf{y}}, s, \mathbf{y}). \quad (27)$$

$$(M_2)^{ij}(\tilde{t}, s, \mathbf{y}) = \int (d^n \tilde{\xi}) \tilde{\xi}^i \tilde{\xi}^j \tilde{U}(\tilde{t}, \tilde{\mathbf{y}}, s, \mathbf{y}). \quad (28)$$

میگویم تریع جا-به-جایی-ی-کوچک-زمان گاوسی-خطی ست، وقت ی (برا ی زمان-تحول کوچک) گشتاورها ی مرتبه-ی-یک و مرتبه-ی-دُی آن از مرتبه ی زمان-تحول باشند و گشتاورها ی

مرتبه‌ها-ی- بیشتر آن سریعتر از زمان- تحول صفر شوند. این یعنی

$$(M_1)^i(\tilde{t}, s, \mathbf{y}) = \tilde{t} (B_1)^i(s, \mathbf{y}) + o(\tilde{t}). \quad (29)$$

$$(M_2)^{ij}(\tilde{t}, s, \mathbf{y}) = \tilde{t} (B_1)^{ij}(s, \mathbf{y}) + o(\tilde{t}). \quad (30)$$

$$(M_m)^{1 \dots i_m}(\tilde{t}, s, \mathbf{y}) = o(\tilde{t}), \quad m > 2. \quad (31)$$

گیرم تریع جا- به- جایی- ی- کوچک- زمان گاوسی- خطی ست. معادله ی (23) چنین میشود.

$$\begin{aligned} \psi(t, \mathbf{y}) = \psi(s, \mathbf{y}) + \frac{\tilde{t}}{\mathbf{v}(\mathbf{y})} & \left(-\partial_i \{[(B_1)^i(s, \bullet)] [\mathbf{v}(\bullet)] \psi(s, \bullet)\} \right. \\ & \left. + \frac{1}{2} \partial_i \partial_j \{[(B_2)^{ij}(s, \bullet)] [\mathbf{v}(\bullet)] \psi(s, \bullet)\} \right) (\mathbf{y}) + o(\tilde{t}). \end{aligned} \quad (32)$$

که نتیجه میدهد

$$\begin{aligned} \dot{\psi}(t, \mathbf{y}) = \frac{1}{\mathbf{v}(\mathbf{y})} & \left(-\partial_i \{[(B_1)^i(s, \bullet)] [\mathbf{v}(\bullet)] \psi(s, \bullet)\} \right. \\ & \left. + \frac{1}{2} \partial_i \partial_j \{[(B_2)^{ij}(s, \bullet)] [\mathbf{v}(\bullet)] \psi(s, \bullet)\} \right) (\mathbf{y}). \end{aligned} \quad (33)$$

سادتر،

$$\dot{\psi} = -\frac{1}{\mathbf{v}} \partial_i [(B_1)^i \mathbf{v} \psi] + \frac{1}{2\mathbf{v}} \partial_i \partial_j [(B_2)^{ij} \mathbf{v} \psi]. \quad (34)$$

3 هموردایی

رُشن است که $(B_1)^i$ ها و $(B_2)^{ij}$ ها به مختصات بستگی دارند. یک سؤال این است که آیا اینها

مُثلِفِها یِ یک تانسُرِ مستقل- از- پایه یِ از مرتبه یِ، به ترتیب، 1 و 2 اند؟

برا یِ جواب- دادن به این سؤال، اثرِ تغییر- مختصات بر اینها را بررسی میکنم. از تعریف $\tilde{\mathbf{u}}$ دیده

میشود با تغییر- مختصات از بی- پریم به پریم- دار،

$$\tilde{u}^i = \Lambda^{i'k} \tilde{u}^k + \frac{1}{2} \Xi^{i'kl} \tilde{u}^k \tilde{u}^l + o[(\tilde{\mathbf{u}})^2]. \quad (35)$$

که

$$\Lambda^{i'k} = \frac{\partial y'^i}{\partial y^k}. \quad (36)$$

$$\Xi^{i'kl} = \frac{\partial^2 y'^i}{\partial y^k \partial y^l}. \quad (37)$$

به این ترتیب،

$$(B_1')^{i'} = \Lambda^{i'k} (B_1)^k + \frac{1}{2} \Xi^{i'kl} (B_2)^{kl}. \quad (38)$$

$$(B_2')^{i'j'} = \Lambda^{i'k} \Lambda^{j'l} (B_2)^{kl}. \quad (39)$$

دیده میشود با تغییر - مختصات، مثلثها ی B_2 مثل مثلثها ی یک تانسور مستقل-از-پایه تبدیل میشوند، اما مثلثها ی B_1 ن. مثلثها ی X را چنین تعریف میکنم.

$$X^i = (B_1)^i - \frac{1}{2\mathbf{v}} \partial_j [(B_2)^{ij} \mathbf{v}]. \quad (40)$$

به این ترتیب،

$$X'^{i'} = \Lambda^{i'k} (B_1)^k + \frac{1}{2} \Xi^{i'kl} (B_2)^{kl} - \frac{1}{2\mathbf{v}'} \partial_{j'} [\Lambda^{i'k} \Lambda^{j'l} (B_2)^{kl} \mathbf{v}']. \quad (41)$$

یا،

$$X'^{i'} = \Lambda^{i'k} X^k + \frac{1}{2} \mathfrak{W}^{i'}. \quad (42)$$

که،

$$\begin{aligned} \mathfrak{W}^{i'} = & \Lambda^{i'k} \left\{ \frac{1}{\mathbf{v}} \partial_l [(B_2)^{kl} \mathbf{v}] \right\} + \Xi^{i'kl} (B_2)^{kl} \\ & - \frac{1}{\mathbf{v}'} \partial_{j'} [\Lambda^{i'k} \Lambda^{j'l} (B_2)^{kl} \mathbf{v}']. \end{aligned} \quad (43)$$

دیده میشود

$$\mathfrak{W}^{i'} = \mathfrak{W}^{i'kl} (B_2)^{kl}. \quad (44)$$

که

$$\mathfrak{W}^{i'kl} = \Xi^{i'kl} + \Lambda^{i'k} \frac{\partial_l \mathbf{v}}{\mathbf{v}} - \frac{\partial_{j'} (\Lambda^{i'k} \Lambda^{j'l} \mathbf{v}')}{\mathbf{v}'} \quad (45)$$

یا،

$$\mathfrak{W}^{i'kl} = \mathfrak{X}^{i'kl} + \Lambda^{i'k} \mathfrak{Y}_l \quad (46)$$

که

$$\mathfrak{X}^{i'kl} = \Xi^{i'kl} - \Lambda^{j'l} \partial_{j'} \Lambda^{i'k} \quad (47)$$

$$\mathfrak{Y}_l = \frac{\partial_l \mathbf{v}}{\mathbf{v}} - \Lambda^{j'l} \frac{\partial_{j'} \mathbf{v}'}{\mathbf{v}'} - \partial_{j'} \Lambda^{j'l} \quad (48)$$

دیده میشود

$$\partial_l = \Lambda^{j'l} \partial_{j'} \quad (49)$$

به این ترتیب،

$$\mathfrak{X}^{i'kl} = \Xi^{i'kl} - \partial_l \Lambda^{i'k} \quad (50)$$

$$\mathfrak{Y}_l = \frac{\mathbf{v}'}{\mathbf{v}} \partial_l \left(\frac{\mathbf{v}}{\mathbf{v}'} \right) - \partial_{j'} \Lambda^{j'l} \quad (51)$$

با استفاده از تعریف Λ و Ξ ، از رابطه ی (50) دیده میشود

$$\mathfrak{X} = 0 \quad (52)$$

از قضیه ی تغییر - متغیر در انتگرال - گیری هم دیده میشود

$$\frac{\mathbf{v}}{\mathbf{v}'} = |\det \Lambda| \quad (53)$$

به این ترتیب،

$$\frac{\mathbf{v}'}{\mathbf{v}} \partial_l \left(\frac{\mathbf{v}}{\mathbf{v}'} \right) = (\Lambda^{-1})^k_{j'} \partial_l \Lambda^{j'k} \quad (54)$$

یا،

$$\frac{v'}{v} \partial_l \left(\frac{v}{v'} \right) = (\Lambda^{-1})^k_{j'} \partial_k \Lambda^{j'}_l. \quad (55)$$

که نتیجه میدهد

$$\frac{v'}{v} \partial_l \left(\frac{v}{v'} \right) = \partial_{j'} \Lambda^{j'}_l. \quad (56)$$

از (51) و (56) نتیجه میشود

$$\mathfrak{H} = 0. \quad (57)$$

به این ترتیب،

$$\mathfrak{H} = 0. \quad (58)$$

که این یعنی با تغییر - مختصات، مثلثها ی V مثل مثلثها ی یک تانسور مستقل-از-پایه تبدیل میشوند.
 B_2 را هم با C نشان میدهم:

$$C = B_2. \quad (59)$$

معادله-ی-تحويل (34) چنین میشود.

$$\dot{\psi} = H \psi. \quad (60)$$

که،

$$H \psi = -\frac{1}{v} \partial_i (v J^i \psi). \quad (61)$$

$$J^i \psi = X^i \psi - \frac{1}{2} C^{ij} \partial_j \psi. \quad (62)$$

بسته ی رابطه ی اخیر میشود

$$J^i = X^i - \frac{1}{2} C^{ij} \partial_j. \quad (63)$$

یا،

$$\mathbf{J} = \mathbf{X} - \frac{1}{2} C \nabla. \quad (64)$$

با تغییر - مختصات، مثلثها ی J ، مثلثها ی یک تانسور (بردار) مستقل- از- پایه تبدیل میشوند. معادله ی (61) را هم میشود چنین نوشت.

$$H \psi = -\nabla \cdot (\mathbf{J} \psi). \quad (65)$$

که یعنی معادله- ی- تحول چنین است.

$$\dot{\psi} = -\nabla \cdot (\mathbf{J} \psi). \quad (66)$$

مفصلتر،

$$\dot{\psi} = -\frac{1}{\mathbf{v}} \partial_i (\mathbf{v} J^i \psi). \quad (67)$$

یا،

$$\dot{\psi} = -\nabla \cdot (\mathbf{X} \psi) + \frac{1}{2} \nabla \cdot (C \nabla \psi). \quad (68)$$

مفصلتر،

$$\dot{\psi} = -\frac{1}{\mathbf{v}} \partial_i (\mathbf{v} X^i \psi) + \frac{1}{2\mathbf{v}} \partial_i (\mathbf{v} C^{ij} \partial_j \psi). \quad (69)$$

به H همیلتی، و به J (عملگر) چگالی- ی- جریان میگویم.

4 پانوشتها

[1] Fokker-Planck

[2] Dirac