

X1-094 (2013/08/31)

خمینه‌ها ی گروه‌ها ی $SU(2)$ و $SO(3)$

mamwad@mailaps.org

محمد خرمی

خمینه‌ها ی گروه‌ها ی $SU(2)$ و $SO(3)$ ، و رابطه ی اینها با فضا ی خطی ی سه‌بُعدی ی حقیقی بررسی میشود.

1 خمینه ی $SU(2)$

گروه $SU(2)$ مجموعه ی همه ی ماتریسها ی 2×2 ی یکانی با دترمینان یک است. U را یک عضو دلخواه این گروه میگیریم. دیده میشود

$$U = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}. \quad (1)$$

$$a\bar{a} + b\bar{b} = 1. \quad (2)$$

$$c\bar{c} + d\bar{d} = 1. \quad (3)$$

$$a\bar{c} + b\bar{d} = 0. \quad (4)$$

$$ad - bc = 1. \quad (5)$$

(2) تا (4) شرطها ي يکانيت U اند، و (5) شرط اين است که دترمینان U یک باشد. با اين شرطها ميشود بعضی از چهار متغير مختلط U را بر حسب بقيه حساب کرد:

$$\begin{aligned} d\bar{d} &= (b\bar{b} + a\bar{a})d\bar{d}, \\ &= (b\bar{d})(\bar{b}d) + (a\bar{a})(d\bar{d}), \\ &= (-a\bar{c})(-\bar{a}c) + (a\bar{a})(d\bar{d}), \\ &= a\bar{a}(c\bar{c} + d\bar{d}), \\ &= a\bar{a}. \end{aligned} \quad (6)$$

به هم ين ترتيب،

$$\begin{aligned} b\bar{b} &= b\bar{b}(c\bar{c} + d\bar{d}), \\ &= (b\bar{b})(c\bar{c}) + (b\bar{d})(\bar{b}d), \\ &= (b\bar{b})(c\bar{c}) + (-a\bar{c})(-\bar{a}c), \\ &= (b\bar{b} + a\bar{a})c\bar{c}, \\ &= c\bar{c}. \end{aligned} \quad (7)$$

در نتيجه،

$$|d| = |a|. \quad (8)$$

$$|b| = |c|. \quad (9)$$

به این ترتیب عددهای مختلط ζ و ζ' با قدرمطلق یک هستند که

$$d = \zeta \bar{a}. \quad (10)$$

$$b = -\zeta' \bar{c}. \quad (11)$$

اینها را در (4) میگذاریم:

$$a \bar{c} (1 - \zeta' \bar{\zeta}) = 0. \quad (12)$$

اگر a و c هیچ یک صفر نباشند، ضریب $(a \bar{c})$ در (12) صفر است. اگر a (c) صفر باشد، ζ (ζ') دلخواه است و میشود ضریب $(a \bar{c})$ در (12) را صفر انتخاب کرد. پس حتمن یا با انتخاب،

$$\zeta' = \zeta. \quad (13)$$

به این ترتیب شرط یکانیت U میشود

$$U = \begin{pmatrix} a & -\zeta \bar{c} \\ c & \zeta \bar{a} \end{pmatrix}. \quad (14)$$

$$|a|^2 + |c|^2 = 1. \quad (15)$$

$$|\zeta|^2 = 1. \quad (16)$$

دیده میشود در این صورت،

$$\det U = \zeta (|a|^2 + |c|^2). \quad (17)$$

پس شرط این که دترمینان U یک باشد این است که

$$\zeta = 1. \quad (18)$$

شرط این که U عضو $SU(2)$ باشد این است که

$$U = \begin{pmatrix} a & -\bar{c} \\ c & \bar{a} \end{pmatrix}. \quad (19)$$

$$|a|^2 + |c|^2 = 1. \quad (15)$$

خمینه‌ها ی گروه‌ها ی $SU(2)$ و $SO(3)$

رابطه ی (15) را میشود بر حسب بخشها ی حقیقی و موهومی ی a و c نوشت:

$$[\operatorname{Re}(a)]^2 + [\operatorname{Im}(a)]^2 + [\operatorname{Re}(c)]^2 + [\operatorname{Im}(c)]^2 = 1. \quad (20)$$

این معادله ی یک کره در یک فضا ی چهاربُعدی ی حقیقی است. به هم ین خاطر میگویند خمینه ی $SU(2)$ یک S_3 (کره ی سه‌بُعدی) است.

یک عضو ی $SU(2)$ را میشود بر حسب سه پارامتر حقیقی (مثلن بر حسب زاویه‌ها ی a و c ، و طول a) هم نوشت. با تعریف

$$a =: |a| \exp(-i\alpha), \quad (21)$$

$$c =: |c| \exp(-i\gamma), \quad (22)$$

و نیز ماتریسها ی پاؤلی [1] با

$$\sigma_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad (23)$$

$$\sigma_2 = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \quad (24)$$

$$\sigma_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad (25)$$

دیده میشود

$$U = \left\{ \exp \left[-\frac{i\sigma_3}{2} (\alpha - \gamma) \right] \right\} U_2 \left\{ \exp \left[-\frac{i\sigma_3}{2} (\alpha + \gamma) \right] \right\}, \quad (26)$$

که

$$U_2 = \begin{pmatrix} |a| & -|c| \\ |c| & |a| \end{pmatrix}. \quad (27)$$

با تعریف

$$\exp \left(\frac{i\theta}{2} \right) = |a| + i|c|, \quad (28)$$

دیده میشود

$$U_2 = \exp \left(-\frac{i\sigma_2}{2} \theta \right). \quad (29)$$

سرانجام، تعریف میکنم

$$\phi = \alpha - \gamma. \quad (30)$$

$$\psi = \alpha + \gamma. \quad (31)$$

به این ترتیب،

$$U = E_{\text{SU}(2)}(\phi, \theta, \psi),$$

$$:= \left[\exp\left(-\frac{i\sigma_3}{2}\phi\right) \right] \left[\exp\left(-\frac{i\sigma_2}{2}\theta\right) \right] \left[\exp\left(-\frac{i\sigma_3}{2}\psi\right) \right]. \quad (32)$$

به پارامترها ی ایلر [2] میگویند.

از (21) و (22) و (29) دیده میشود گستره ای از مقادیر (α, γ, θ) که همه ی اعضا ی گروه $\text{SU}(2)$ را بدهد و عضو تکراری ندهد تقریباً میشود

$$\alpha \in (-\pi, \pi]. \quad (33)$$

$$\gamma \in (-\pi, \pi]. \quad (34)$$

$$\theta \in [0, \pi]. \quad (35)$$

منظور از تقریب این است که اگر $(\theta = 0)$ ، مقدار γ مهم نیست، و اگر $(\theta = \pi)$ ، مقدار α مهم نیست. ضمن رُشن است که برای هر یک از گستره های α و γ ، میشود به جا ی $(-\pi, \pi]$ هر بازه ی یک-سر-باز-یک-سر-بسته ی دیگری به طول (2π) هم گذاشت. البته با استفاده از (30) و (31) میشود رابطه های (33) و (34) را بر حسب ϕ و ψ نوشت:

$$-2\pi < (\psi + \phi) \leq 2\pi. \quad (36)$$

$$-2\pi < (\psi - \phi) \leq 2\pi. \quad (37)$$

رابطه های (21) و (22) هم بر حسب ϕ و ψ میشوند

$$a = |a| \exp\left(-i \frac{\psi + \phi}{2}\right), \quad (38)$$

$$c = |c| \exp\left(-i \frac{\psi - \phi}{2}\right), \quad (39)$$

خمینه‌ها یِ گروه‌ها یِ $SU(2)$ و $SO(3)$

نگاشت انتقال به اندازه یِ (y^1, \dots) را با $T_{(y^1, \dots, y^n)}$ نشان میدهم و آن را چنین تعریف میکنم.

$$T_{(\phi_0, \psi_0)}(\phi, \psi) := (\phi + \phi_0, \psi + \psi_0). \quad (40)$$

ناحیه ای که با (36) و (37) توصیف میشود یک مربع در صفحه یِ (ϕ, ψ) است، که آن را \mathbb{C} مینامم. بخشها یی از \mathbb{C} که در ربعها یِ اول و دوم و سوم و چهارم صفحه اند را، به ترتیب، I و II و III و IV مینامم. با استفاده از (38) و (39)، یا (30) و (32)، دیده میشود

$$E_{SU(2)}(\phi + 2\pi, \theta, \psi + 2\pi) = E_{SU(2)}(\phi, \theta, \psi). \quad (41)$$

$$E_{SU(2)}(\phi - 2\pi, \theta, \psi + 2\pi) = E_{SU(2)}(\phi, \theta, \psi). \quad (42)$$

این یعنی عضو $E_{SU(2)}(\phi, \theta, \psi)$ در اثر انتقال (ϕ, ψ) با $(2\pi, 2\pi)$ یا $(-2\pi, 2\pi)$ ، یا البته با هر ترکیب خطی از اینها با ضریبها یِ صحیحی، عوض نمیشود. تعریف میکنم

$$\text{III}' := T_{(2\pi, 2\pi)}(\text{III}). \quad (43)$$

$$\text{III}' := T_{(2\pi, -2\pi)}(\text{III}). \quad (44)$$

$$\text{IV}' := T_{(-2\pi, 2\pi)}(\text{IV}). \quad (45)$$

تعریف میکنم

$$\mathbb{C}_1 := \text{I} \cup \text{III}' \cup \text{III} \cup \text{IV}. \quad (46)$$

$$\mathbb{C}_2 := \text{I} \cup \text{III} \cup \text{III}' \cup \text{IV}'. \quad (47)$$

گستره یِ مقدارها یِ (ϕ, ψ) را به جا یِ \mathbb{C} میشود \mathbb{C}_1 یا \mathbb{C}_2 گرفت:

$$\mathbb{C}_1 : (\phi, \psi) \in [0, 2\pi) \times [-2\pi, 2\pi). \quad (48)$$

$$\mathbb{C}_2 : (\phi, \psi) \in [-2\pi, 2\pi) \times [0, 2\pi). \quad (49)$$

به این ترتیب گستره ای از مقدارها یِ (ϕ, θ, ψ) که همه یِ اعضا یِ گروه $SU(2)$ را بدهد و عضو تکراری ندهد را میشود تقریبین $\mathbb{D}_{SU(2),1}$ یا $\mathbb{D}_{SU(2),2}$ گرفت:

$$\mathbb{D}_{SU(2),1} : (\phi, \theta, \psi) \in [0, 2\pi) \times [0, \pi) \times [-2\pi, 2\pi). \quad (50)$$

$$\mathbb{D}_{SU(2),2} : (\phi, \theta, \psi) \in [-2\pi, 2\pi) \times [0, \pi) \times [0, 2\pi). \quad (51)$$

از (32) دیده میشود $E_{SU(2)}$ یک-به-یک نیست. از (32)، یا از (28) و (38) و (39)، دیده میشود

$$E_{SU(2)}(\phi, \theta, \psi + 4\pi) = E_{SU(2)}(\phi, \theta, \psi). \quad (52)$$

$$E_{SU(2)}(\phi, -\theta, \psi) = E_{SU(2)}(\phi - \pi, \theta, \psi + \pi). \quad (53)$$

$$E_{SU(2)}(\phi, \theta + 2\pi, \psi) = E_{SU(2)}(\phi, \theta, \psi + 2\pi). \quad (54)$$

$$E_{SU(2)}(\phi + 2\pi, \theta, \psi) = E_{SU(2)}(\phi, \theta, \psi + 2\pi). \quad (55)$$

از (28) و (38) و (39) ضمن معلوم است که

$$E_{SU(2)}(\phi + \chi, 0, \psi - \chi) = E_{SU(2)}(\phi, 0, \psi). \quad (56)$$

$$E_{SU(2)}(\phi + \chi, \pi, \psi + \chi) = E_{SU(2)}(\phi, \pi, \psi). \quad (57)$$

به این ترتیب دیده میشود خمینه $SU(2)$ هم ان \mathbb{R}^3 (فضای خطی سه بُعدی حقیقی) تقسیم بر رابطه‌ها Y هم‌ارزی Y متناظر با (52) تا (57) است. از (32)، یا از (28) و (38) و (39)، ضمن دیده میشود

$$E_{SU(2)}(\phi, \theta, \psi + 2\pi) = -E_{SU(2)}(\phi, \theta, \psi). \quad (58)$$

2 خمینه $SO(3)$

گروه $SO(3)$ مجموعه Y همه Y ماتریسها 3×3 Y متعامد با دترمینان Y یک است. میشود این گروه را برای هر میدان Y (از جمله عددها Y مختلط) تعریف کرد، اما اینجا منظور میدان عددها Y حقیقی و ماتریسها Y حقیقی است. e را یک پایه Y یک-متعامد Y فضای سه بُعدی Y حقیقی میگیریم. U را یک عضو Y این گروه میگیریم. تعریف میکنم

$$U e_3 =: n. \quad (59)$$

چون U متعامد است، n یک Y است. پس یک (θ, ϕ) هست که

$$n = (e_1 \cos \phi + e_2 \sin \phi) \sin \theta + e_3 \cos \theta. \quad (60)$$

خمینه‌ها ی گروه‌ها ی $SU(2)$ و $SO(3)$

در واقع (θ, ϕ) مختصات زاویه‌ای ی کروی ی جهت n است. همه ی بردارها ی یکه ی n با این گستره از (θ, ϕ) به دست می‌آیند:

$$\theta \in [0, \pi]. \quad (35)$$

$$\phi \in (-\pi, \pi]. \quad (61)$$

رابطه ی n ها با (θ, ϕ) ها در گستره ی بالا هم تقریباً یک-به-یک است. تقریباً به این معنی که اگر θ برابر 0 یا π باشد، مقدار ϕ در n وارد نمیشود.

با تعریف ماتریسها ی M_i با

$$(M_i)^j_k := \varepsilon^j_{ik}, \quad (62)$$

که ε تانسور لوی-چیویتا [3] است، از (59) دیده میشود

$$n = [\exp(\phi M_3)] [\exp(\theta M_2)] e_3. \quad (63)$$

از مقایسه ی این با (58) هم نتیجه میشود

$$\{[\exp(\phi M_3)] [\exp(\theta M_2)]\}^{-1} U e_3 = e_3, \quad (64)$$

یعنی یک ماتریس 3×3 ی V هست که

$$U = [\exp(\phi M_3)] [\exp(\theta M_2)] V. \quad (65)$$

$$V e_3 = e_3. \quad (66)$$

هر یک از ماتریسها ی $[\exp(\phi M_3)]$ و $[\exp(\theta M_2)]$ متعامد با دترمینان یک است. U هم چنین است. پس V هم متعامد با دترمینان یک است. از این، همراه با (64) نتیجه میشود یک ψ هست که

$$V = \exp(\psi M_3). \quad (67)$$

به این ترتیب،

$$U = E_{SO(3)}(\phi, \theta, \psi),$$

$$:= [\exp(\phi M_3)] [\exp(\theta M_2)] [\exp(\psi M_3)]. \quad (68)$$

اینجا هم به (ϕ, θ, ψ) پارامترها یِ ایلر [2] میگویند. گستره ای از ψ که به ازای آن رابطه یِ ψ با V یک-به-یک است $[0, 2\pi)$ ، یا هر بازه یِ یک-سر-باز-یک-سر-بسته یِ دیگر به پهنا یِ (2π) است. به این ترتیب گستره ای از مقادیر (ϕ, θ, ψ) که همه یِ اعضا یِ گروه $SO(3)$ را بدهد و عضو تکراری ندهد را میشود تقریباً $\mathbb{D}_{SO(3)}$ گرفت:

$$\mathbb{D}_{SO(3)} : (\phi, \theta, \psi) \in [0, 2\pi) \times [0, \pi] \times [0, 2\pi). \quad (69)$$

اختلاف $\mathbb{D}_{SO(3)}$ با $\mathbb{D}_{SU(2),1}$ یا $\mathbb{D}_{SU(2),2}$ ، گستره‌ها یِ متناظر با $SU(2)$ ، این است که در $\mathbb{D}_{SU(2),1}$ یا $\mathbb{D}_{SU(2),2}$ از پهنا یِ بازه یِ متناظر با ϕ و بازه یِ متناظر با ψ یک یِ (4π) و دیگری (2π) است، در حالی که در $\mathbb{D}_{SO(3)}$ پهنا یِ بازه یِ متناظر با ϕ و پهنا یِ بازه یِ متناظر با ψ هر دو (2π) اند. مانسته‌ها یِ رابطه‌ها یِ (52) تا (58) برای $SO(3)$ هم میشوند

$$E_{SO(3)}(\phi, \theta, \psi + 4\pi) = E_{SO(3)}(\phi, \theta, \psi). \quad (70)$$

$$E_{SO(3)}(\phi, -\theta, \psi) = E_{SO(3)}(\phi - \pi, \theta, \psi + \pi). \quad (71)$$

$$E_{SO(3)}(\phi, \theta + 2\pi, \psi) = E_{SO(3)}(\phi, \theta, \psi + 2\pi). \quad (72)$$

$$E_{SO(3)}(\phi + 2\pi, \theta, \psi) = E_{SO(3)}(\phi, \theta, \psi + 2\pi). \quad (73)$$

$$E_{SO(3)}(\phi + \chi, 0, \psi - \chi) = E_{SO(3)}(\phi, 0, \psi). \quad (74)$$

$$E_{SO(3)}(\phi + \chi, \pi, \psi + \chi) = E_{SO(3)}(\phi, \pi, \psi). \quad (75)$$

$$E_{SO(3)}(\phi, \theta, \psi + 2\pi) = E_{SO(3)}(\phi, \theta, \psi). \quad (76)$$

به این ترتیب دیده میشود خمینه یِ $SO(3)$ هم ان \mathbb{R}^3 (فضا یِ خطی یِ سه‌بُعدی یِ حقیقی) تقسیم بر رابطه‌ها یِ هم‌ارزی یِ متناظر با (70) تا (76) است.

تعریف میکنم

$$\mathcal{E}[E_{SU(2)}(\phi, \theta, \psi)] := E_{SO(3)}(\phi, \theta, \psi), \quad (77)$$

و دیده میشود \mathcal{E} یک تناظر 2 به 1 بین $SU(2)$ و $SO(3)$ است:

$$\mathcal{E}(-U) = \mathcal{E}(U). \quad (78)$$

از (19) و (20) دیده میشود تبدیل U به $(-U)$ در $SU(2)$ تبدیل یک نقطه در کره یِ سه‌بُعدی به نقطه یِ متناظرش است. به این ترتیب خمینه یِ $SO(3)$ هم ان کره یِ سه‌بُعدی است که نقطه‌ها یِ

خمینه‌ها ی گروه‌ها ی $SU(2)$ و $SO(3)$

متقاطع ش یکسان شده. به این مجموعه \mathbb{RP}_3 (فضا ی افکنشی ی حقیقی ی سه‌بُعدی) می‌گویند. به هم ین خاطر می‌گویند خمینه ی $SO(3)$ یک \mathbb{RP}_3 است.

3 پانوشتها

[1] Pauli

[2] Euler

[3] Levi-Civita