

1 رابطه‌ی مکان و سرعت و شتاب

مکان و سرعت و شتاب تابعها بی از زمان نند. میشود بین اینها زمان را حذف کرد و رابطه ای بین این-سه یافت:

$$\mathbf{v} = \frac{d\mathbf{r}}{dt}. \quad (1)$$

پس،

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{v} dt = \mathbf{a} \cdot d\mathbf{r}. \quad (2)$$

همچنین،

$$\mathbf{a} = \frac{d\mathbf{v}}{dt}. \quad (3)$$

پس،

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{v} = \frac{1}{2} \frac{d(\mathbf{v} \cdot \mathbf{v})}{dt}, \quad (4)$$

یا

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{v} = \frac{1}{2} \frac{d(v^2)}{dt}, \quad (5)$$

که v طول بردار \mathbf{v} است. به این ترتیب،

$$\int_{\mathcal{C}} \mathbf{a} \cdot d\mathbf{r} = \int_{t_i}^{t_f} \frac{1}{2} \frac{d(v^2)}{dt} dt, \quad (6)$$

یا

$$\int_{\mathcal{C}} \mathbf{a} \cdot d\mathbf{r} = \Delta \left(\frac{v^2}{2} \right). \quad (7)$$

که

$$\Delta A = A(t_f) - A(t_i) \quad (8)$$

و i و f سر-ته مسیرند: t_i و t_f زمانها ی ابتدا و انتها ی مسیرند. C هم مسیر حرکت است و انتگرال بر مسیر چنین تعریف میشود.

$$\int_C \mathbf{A} \cdot d\mathbf{r} = \int_{t_i}^{t_f} [\mathbf{A}(t)] \cdot [\mathbf{v}(t)] dt. \quad (9)$$

معادله ی (7) رابطه ای بین مکان و سرعت و شتاب است. اما چنان که (9) نشان میدهد، برای محاسبه ی انتگرال شتاب بر مسیر عملن دانستن شتاب و سرعت بر حسب زمان لازم است. یک حالت خاص که بستگی به زمان لازم نیست، وقت ی ست که شتاب ثابت باشد. در این صورت،

$$\int_C \mathbf{a} \cdot d\mathbf{r} = \mathbf{a} \cdot \int_C d\mathbf{r}. \quad (10)$$

اما

$$\int_C d\mathbf{r} = \Delta \mathbf{r}. \quad (11)$$

پس برای وقت ی که شتاب ثابت است،

$$\mathbf{a} \cdot \Delta \mathbf{r} = \Delta \left(\frac{v^2}{2} \right). \quad (12)$$

یک مثال مهم از حالت شتاب- ثابت حرکت ی ست که در نزدیکی ی سطح زمین و در ناحیه ای بسیار کوچکتر از شعاع زمین رخ میدهد. شرط اول باعث میشود اندازه ی شتاب ثابت بماند. شرط دوم هم جهت شتاب را ثابت میکند (در این حالت میشود از انحنا ی سطح زمین چشم پوشید و سطح زمین را با یک صفحه تقریب کرد). با این شرطها،

$$\mathbf{g} = -g \hat{z} \quad (13)$$

که (x, y, z) مختصات دکرتی یند و محور z عمود بر سطح زمین رو به بالا گرفته شده. با استفاده از

$$\mathbf{r} = x \hat{x} + y \hat{y} + z \hat{z} \quad (14)$$

نتیجه میشود

$$\mathbf{a} \cdot \Delta \mathbf{r} = -g \Delta z. \quad (15)$$

به این ترتیب،

$$-g \Delta z = \Delta \left(\frac{v^2}{2} \right) \quad (16)$$

یا

$$\Delta \left(\frac{v^2}{2} + g z \right) = 0, \quad (17)$$

که میشود آن را چنین نوشت.

$$\frac{v^2}{2} + g z = \text{constant}. \quad (18)$$

رابطه ی (7) یا حالت خاص آن در شتاب ثابت، (12)، رابطه ای بین مکان و سرعت و شتاب است، اما وقت ی بُعد حرکت بیش از یک است، این رابطه با معادلات حرکت هم-ارز نیست. علت این است که این رابطه یک معادله ی اسکالر (عددی) است، در حالی که معادلات حرکت برداری (هم-ارز با چند معادله ی اسکالر) اند. مثلن برا ی حرکت در سه-بُعد، معادله ی مکان بر حسب زمان هم-ارز با سه معادله ی اسکالر است، در حالی که (7) یک معادله ی اسکالر است: (7) را میشود از معادله ی حرکت به دست آورد. اما معادله ی حرکت را نمیشود از (7) به دست آورد. میشود دنبال کرد که برا ی رسیدن به (7) از معادله ی حرکت، کجا کاری انجام شده که یک-طرفه است، به این معنی که عکس این کار مجاز نیست: معادله ی (3)، رابطه ی شتاب با سرعت، در بردار v ضرب داخلی شده. عکس این کار مجاز نیست: نمیشود یک کمیت را بر یک بردار تقسیم کرد.